

ONOSOKKI

GPS速度計 **NEW**

LC-8100/8200

GPSとIMUにより
高精度な計測を実現

**販売終了機種
(参考用)**



株式会社 小野測器
<http://www.onosokki.co.jp/>

車速計測は LC-8000シリーズにおまかせください

1980年代より小野測器が提供してきた速度計は、移動体の正確な速度計測、距離計測、車両実験現場での記録など様々なシーンでの移動体の速度・距離計測に役立ってまいりました。空間フィルタ方式からGPS+IMU融合方式へと移行し、簡便かつ高精度計測が実現され、さらに車両の挙動計測も可能となりました。

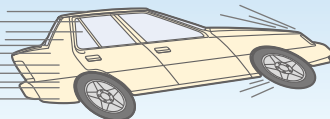
車両計測



移動体の精度の高い
車速・距離計測に

車両試験

100 m : 6.78 s
200 m : 10.12 s
400 m : 15.67 s
1000 m : 29.01 s



TIME : 12.3 s
VO : 60.0 km/h
Dist. : 78.9 m

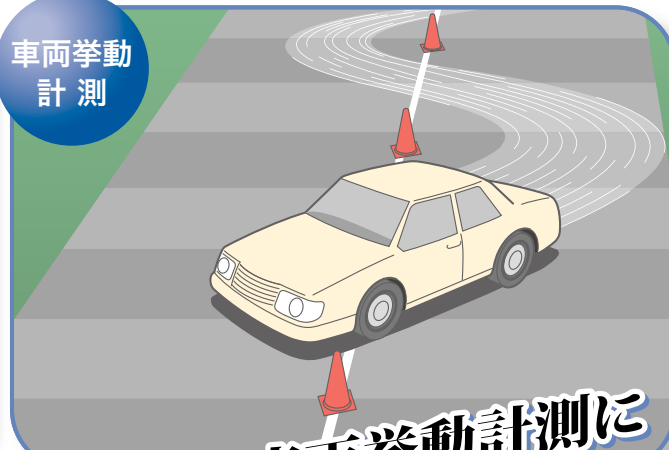
各種走行試験用に

走行軌跡



走行試験後の軌跡の確認に

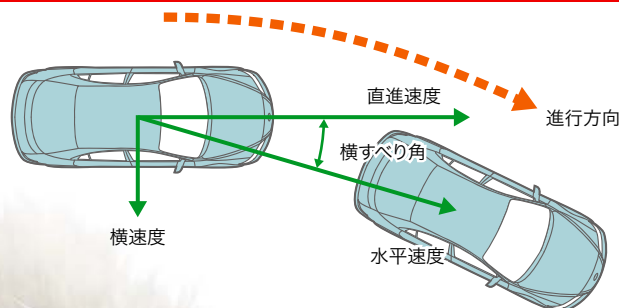
車両挙動計測



走行中の車両挙動計測に

新機能!

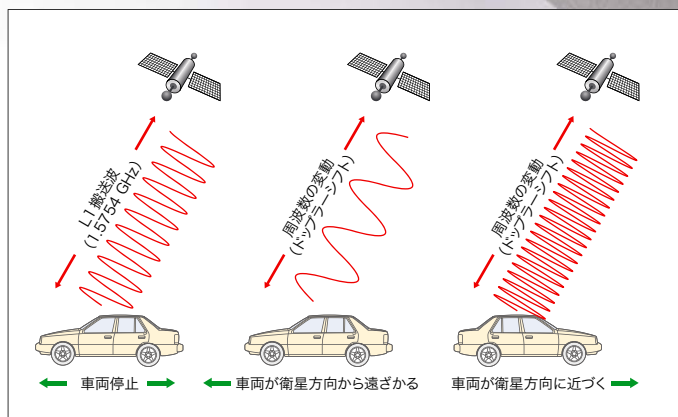
ベクトル速度計測が可能に!



高精度 衛星発信電波のドップラー効果で高精度に速度を計測



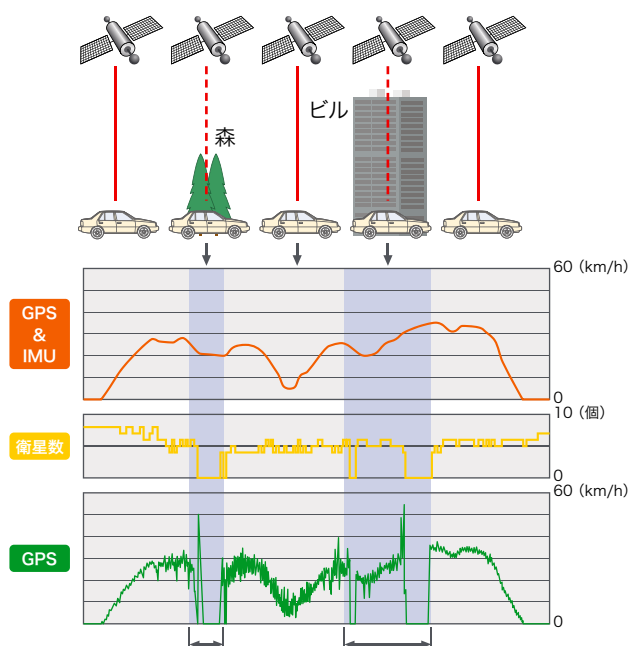
GPSの緯度、経度情報では、速度・距離は粗いデータになります。



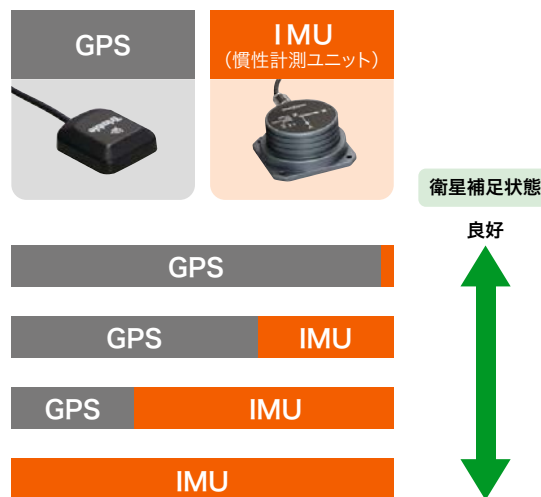
電波のドップラー効果により高精度な速度・距離データ計測を実現

※注：緯度、経度情報の記録については、標準で対応可能

安定計測 GPSのデータとIMU（慣性計測ユニット）のデータで安定した速度・距離データを出力



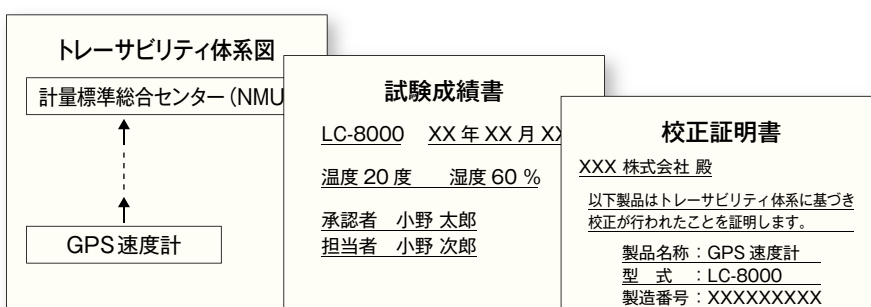
GPSだけの計測では、木の影や橋下などで計測不能になります。



安定した計測の為に、IMUが常にGPSをサポート

安心の校正データ トレーサビリティ体系図、試験成績書、校正証明書を用意

トレースされた計測機器で、公的な機関にも提示可能な計測データの提供が可能です。



LC-8100 GPS車速計

各種走行試験が可能なスタンダードモデル



特長

- 路面状態に左右されない測定・試験が可能
- GPSとIMUを標準搭載し、安定した測定が可能
- 出力遅れは小さく(5 ms以内)加速・制動試験にも適応
- 垂直方向測定、3軸加速度・角度など各種測定がオプションで可能
- 拡張ロギング機能、加減速試験など各種車両試験がソフトウェアオプションにて可能

製品構成

標準構成



標準ソフト(本体にCD付属)

ソフトウェアオプション(別売)

- LC-0830: 拡張ロギングソフト
- LC-0831: 加減速試験ソフト
- LC-0832: 燃費試験ソフト
- LC-0833: 軌道表示ソフト

LC-0810 外部入力ユニット(オプション)

本体上部に1ユニット取付可能。アナログ8ch、パルス2chの信号入力が可能となり、エンジン回転計HT-6200(別売)等によるエンジン回転入力や流量計DF-210B(別売)による燃料流量入力が可能。

PC(別売)

測定条件の設定。
速度・距離等の測定項目のロギング。

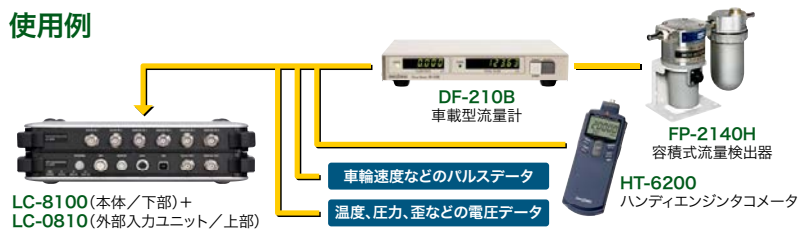
DPU-414 プリンタ(オプション)

本体との接続で直接計測値をプリントアウト。

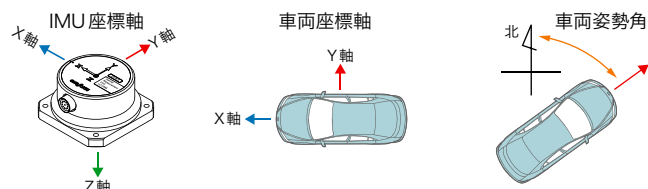
〈プリントアウト例〉

MEMORY DATA	
No.1	2008/12/11 12:57:00 +9:00:00
H.SPEED	: 0.0 km/h
No.2	2008/12/11 12:56:09 +9:00:00
H.DISTANCE	: 0.00 m
No.3	2008/12/11 12:55:05 +9:00:00
H.SPEED	: 111.7 km/h
No.4	2008/12/11 12:55:01 +9:00:00
H.SPEED	: 111.0 km/h
No.5	2008/12/11 12:54:54 +9:00:00
H.SPEED	: 112.3 km/h
No.6	2008/12/11 12:55:50 +9:00:00
H.SPEED	: 112.6 km/h
No.7	2008/12/11 12:55:58 +9:00:00
H.SPEED	: 112.6 km/h
No.8	2008/12/11 12:52:51 +9:00:00
H.SPEED	: 112.6 km/h

使用例



座標系



LC-8100/8200計測比較表

主な項目	計測		PCデータロギング	
	LC-8100	LC-8200	LC-8100	LC-8200
水平速度	○	○	○	○
水平距離	○	○	○	○
直進速度	○	○	○	○
直進距離	×	○	×	○
横速度	×	○	×	○
横距離	×	○	×	○
垂直速度	△	○	△	○
垂直距離	△	○	△	○
勾配	△	○	△	○
衛星数	○	○	○	○
進行方位	○	○	○	○
緯度	○	○	○	○
経度	○	○	○	○
標高	○	○	○	○
横すべり角	×	○	×	○
ヨー、ピッチ、ロール角	△	○	△	○
XYZ加速度(IMU座標軸)	△	○	△	○
XYZ角速度(IMU座標軸)	△	○	△	○
XYZ加速度(車両座標軸)	×	○	×	○
XYZ角速度(車両座標軸)	×	○	×	○
車両姿勢角	×	○	×	○

○:標準仕様 △:オプションで可能 ×:測定不可
※1: LC-0822 垂直方向測定機能の追加で計測が可能
※2: LC-0821 IMUデータ出力機能の追加で計測が可能
※3: アンテナ1個では測定不可 ※4: 北方向を0度とするもの
※5: LC-0822 垂直方向測定機能とソフトウェアオプション(LC-0830シリーズ)の追加でロギングが可能
※6: LC-0821 IMUデータ出力機能とソフトウェアオプション(LC-0830シリーズ)の追加でロギングが可能

横すべり角の計測や16chアナログ出力が可能なハイエンドモデル

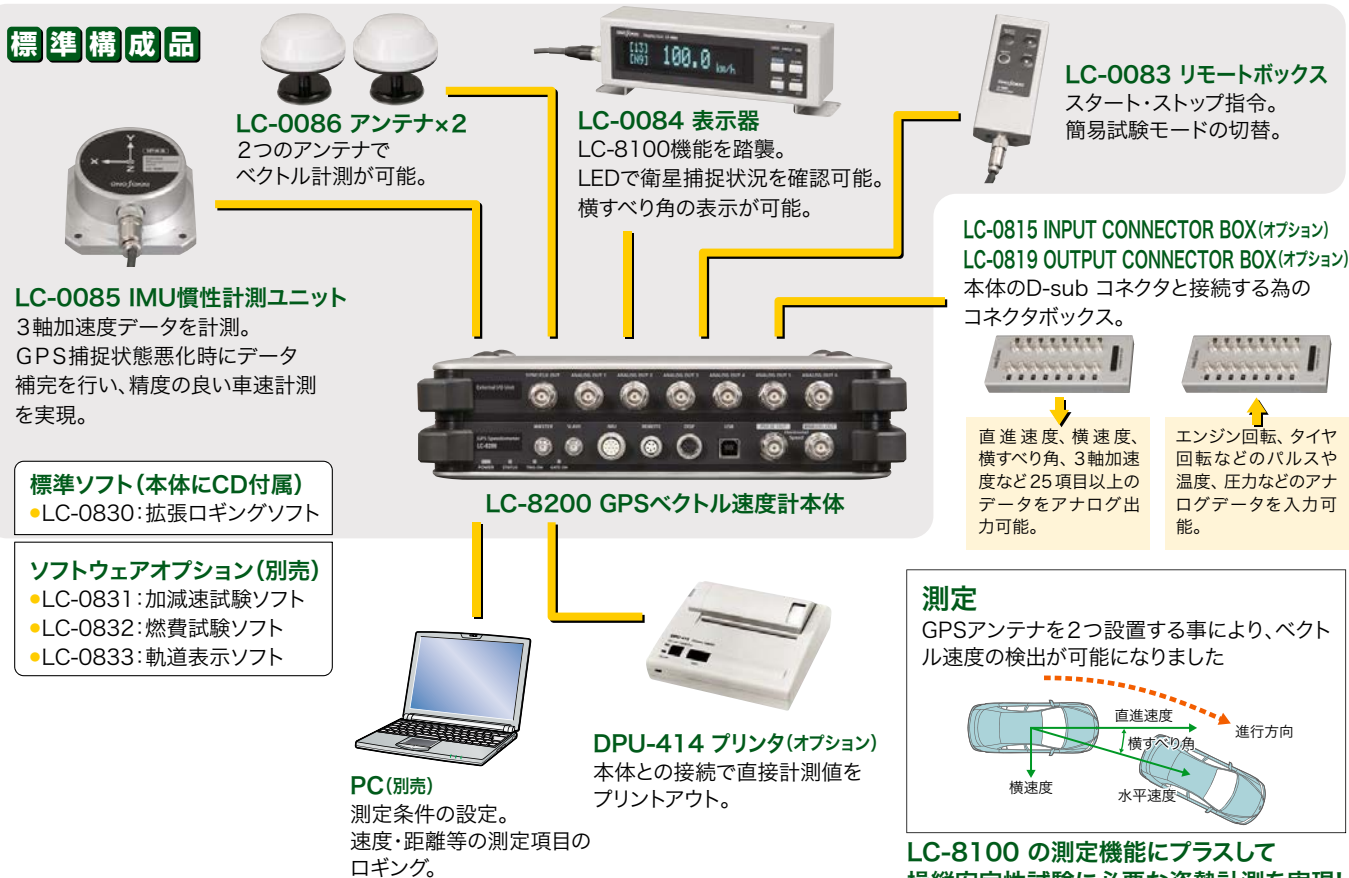


特長

- GPSとIMUを標準搭載し、安定した測定が可能
- 直進速度、横速度、横すべり角、移動距離、など30項目以上の計測が1台で可能
- 取得データから選択して、3軸加速度、勾配角など16chアナログ出力が可能
- 衛星ロスト時はLEDとブザーで認識が可能
- アナログ8ch、パルス2chの信号入力が可能
- 加減速試験、燃費試験、走行軌跡の描画など各種車両試験が多彩なソフトウェアオプションにて可能

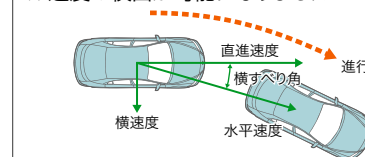
製品構成

標準構成



測定

GPSアンテナを2つ設置する事により、ベクトル速度の検出が可能になりました



LC-8100 の測定機能にプラスして
操縦安定性試験に必要な姿勢計測を実現!

LC-8100/8200機能一覧 ○:標準 △:オプション

機能	内容	LC-8100	LC-8200
本体ハード機能	区間水平方向測定 (START→STOP間の時間、移動距離、速度データ)	○	○
本体ハード機能	計測した表示値データを本体にメモリが可能	○(8データ)	○(32データ)
本体ハード機能	簡易発進加速試験 (設定距離の到達時間)	○	○
本体ハード機能	簡易制動試験 (MFDD、初速、停止時間 距離)	○	○
本体ハード機能※1	区間横方向測定 (START→STOP間の横方向距離最大値、スリップ角の最大値)	—	○
本体ハード機能	外部シンクロ出力で、外部機器への同期信号の出力が可能	—	○
本体ハード機能	直進速度、横速度の計測を行う際に校正を行う機能	—	○
本体ハード機能	センサ用電源12V出力機能付き	△(LC-0810)	○
本体ハード機能	区間垂直方向測定 (START→STOP間の時間、垂直方向移動距離、垂直方向速度データ)	△(LC-0822)	○
外部入力	アナログ 8ch、パルス 2ch の信号入力が可能	△(LC-0810)	○
CAN出力機能	速度、距離、衛星状況などをCAN(Controller Area Network)通信で出力可能にします	△(LC-0811)	△(LC-0811)
CAN出力機能	オプションLC-0821 (IMUデータ出力機能)の追加で、角度、角速度、加速度データを追加出力	△(LC-0811)	△(LC-0811)
CAN出力機能	オプションLC-0822 (垂直方向測定機能)の追加で、高さ、垂直速度データを追加出力	△(LC-0811)	△(LC-0811)
IMUデータ出力機能※2	3軸加速度、角度、角速度の計測を行い表示器などに表示が可能	△(LC-0821)	○
垂直方向測定機能※2	垂直方向の速度、距離及び勾配角の計測を行い、表示器などに表示が可能	△(LC-0822)	○
外部アナログ出力	計測項目より16ch選択し、アナログ出力が可能	—※5	○
本体ソフト機能	水平方向速度 距離、進行方向の計測・表示	○	○

機能	内容	LC-8100	LC-8200
本体ソフト機能	GPS、測定条件等の設定	○	○
本体ソフト機能	水平速度、水平距離、緯度、経度、衛星状況などの表示及び、ロギング。	○	○
拡張ロギングソフト	最高100 Hzのデータサンプリングで、計測されている全てのデータの記録が可能	△(LC-0830)	○
拡張ロギングソフト	LC-0810 外部入力データのロギング。	△(LC-0830)	○
拡張ロギングソフト	LC-0821 IMU出力データのロギング。	△(LC-0830)	○
拡張ロギングソフト	LC-0822 垂直方向測定データのロギング。	△(LC-0830)	○
加減速試験ソフト※3	0~400 m、0~1000 m 加速試験の経過時間の表示。	△(LC-0831)	△(LC-0831)
加減速試験ソフト※3	制動試験におけるMFDDの計算。	△(LC-0831)	△(LC-0831)
加減速試験ソフト※3	ABS試験での減速度、経過時間の表示。	△(LC-0831)	△(LC-0831)
加減速試験ソフト※3	それぞれの試験でV-STEP、D-STEP、T-STEP方式のデータ表示が可能。	△(LC-0831)	△(LC-0831)
燃費試験ソフト※4	DF-210B流量計のパルス出力をLC-0810に入力することにより、LC-5200速度計と同様の「F-CONST」試験、「F-PATRN」試験が可能。	△(LC-0832)	△(LC-0832)
燃費試験ソフト※4	燃料消費量、燃料消費率、累積燃料消費量などの計算、表示が可能。	△(LC-0832)	△(LC-0832)
燃費試験ソフト※4	「F-PATRN」試験時、D-STEP、T-STEP方式のデータ出力が可能。	△(LC-0832)	△(LC-0832)
軌道表示ソフト	車両の走行軌跡の表示、最小回転半径計測に使用可能	△(LC-0833)	△(LC-0833)

※1 アンテナ2個使用時可能

※2 CAN出力機能又は拡張ロギングソフト機能により外部出力が可能

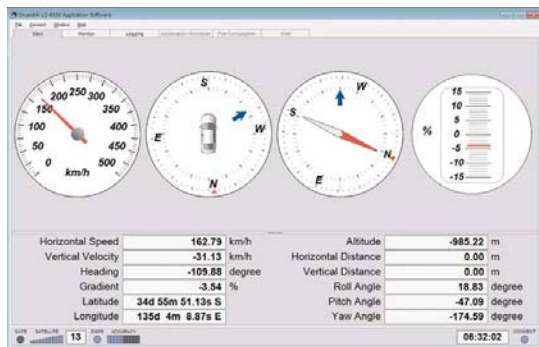
※3 LC-5100、LC-5200での動力性能試験系と同等機能

※4 LC-5100、LC-5200での燃費性能試験系と同等機能

※5 水平方向速度のみ出力

多彩なPCソフトウェアは汎用データ収録から各種

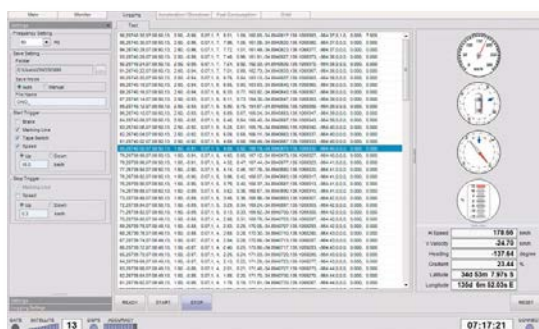
標準ソフト LC-8100/LC-8200に標準付属されているソフトウェア



メイン画面は、わかりやすいメータ表示

Item	Value	Unit	Item	Value	Unit
Elapsed Time	26156.59	s	GPS H Speed Quality	3.50	
HDOOP	-0.09	km/h	GPS V Velocity Quality	-0.19	km/h
Horizontal Speed	27.78	km/h	Horizontal Distance	1.09	m
Vertical Velocity	-27.67	km/h	Vertical Distance	2.32	m
North Velocity	-71.50	km/h	East Velocity	39.72	km/h
Lateral Velocity	3.61	km/h	Side Slip Angle	0.07	degree
Lateral Distance	0.00	m	Heading	126.38	degree
Gradient	26.46	%	Roll Angle	-21.66	degree
Pitch Angle	54.16	degree	Yaw Angle	-132.82	degree
Latitude	34d 53m 13.65s S		Longitude	135d 6m 46.35s E	
Altitude	-922.74	m			
X Acceleration	-7.084	m/s ²	X Angular Rate	108.32	deg/s
Y Acceleration	7.084	m/s ²	Y Angular Rate	-72.21	deg/s
Z Acceleration	-7.084	m/s ²	Z Angular Rate	-108.32	deg/s
Analog Input CH1	0		Analog Input CH2	0	
Analog Input CH2	0		Analog Input CH3	0	
Analog Input CH3	0		Analog Input CH4	0	
Analog Input CH4	0		Analog Input CH5	0	
Analog Input CH5	0		Analog Input CH6	0	
Analog Input CH6	0		Analog Input CH7	0	
Analog Input CH7	0		Analog Input CH8	0	
Pulse Input CH1	0		Pulse Input CH2	0	

タブ形式で画面切替。全ての計測値がわかるモニタ画面

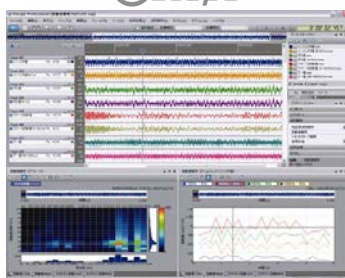


速度、距離、衛星数や緯度・経度のログイングが可能なログイング画面

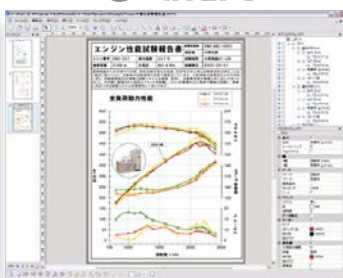
〈ログイングデータ例〉

ヘッダ情報	
本システム名称	LC-8100
バージョン	1.2.2.1
ログ更新周期	1000
ログ日時	2013/5/22
ログ時間	17:31:56
外部入力ユニット情報	Analog Input CH1 Analog Input CH2 Analog Input CH3 Analog Input CH4 Analog Input CH5 Analog Input CH6 Analog Input CH7 Analog Input CH8 Pulse Input CH1 (Pulse Parameter) Pulse Input CH2
計測項目	LOGDATA START
単位	LOGDATA UNIT
計測データ	LOGDATA DATA

時系列データ解析ツール



多機能グラフ作成ツール



ログイングデータの2次処理・解析

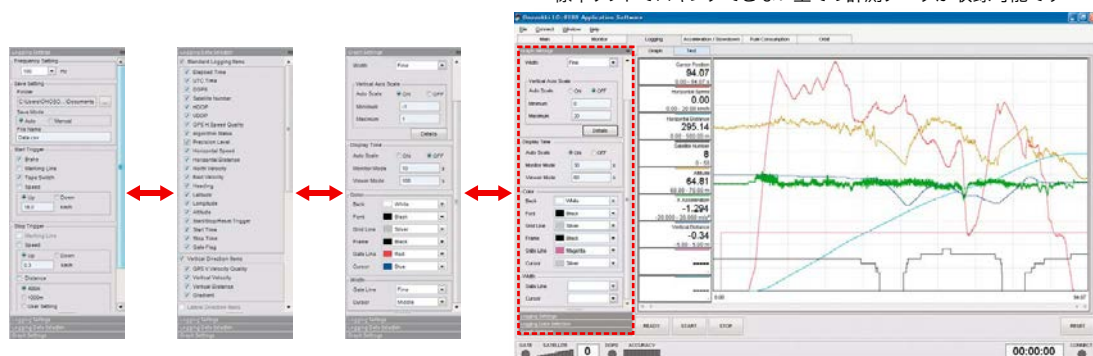
ログイングデータはCSV形式。
データ加工・解析は小野測器製OscopeやO-chartが便利です。(別売)

- 標準ソフトでログイング可能データ
水平方向速度・距離、進行方位、緯度、経度、衛星状況

LC-0830 拡張ログイングソフト LC-8000 シリーズ で計測するデータを全て収録可能に

- LC-8200 には標準付属しています。

標準ソフトでログイングできない全ての計測データが収録可能です

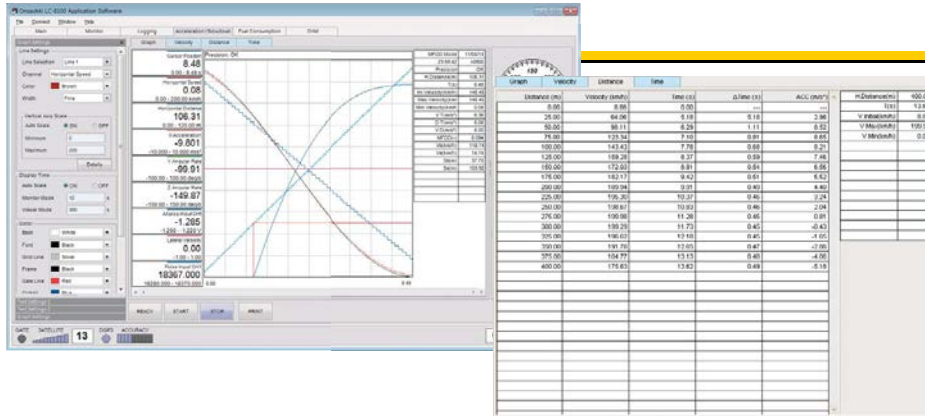


画面左部分を切替えて設定。データセーブは便利な自動セーブが可能(自動セーブ時は日時がファイル名になります)

走行試験まで対応

LC-0831 加減速試験ソフト 車両試験に対応

- 0~400 m・0~1000 m 加速試験の経過時間の表示
- 制動試験における MFDD の計算
- ABS 試験での減速度、経過時間の表示
- 惰行試験の経過時間計測



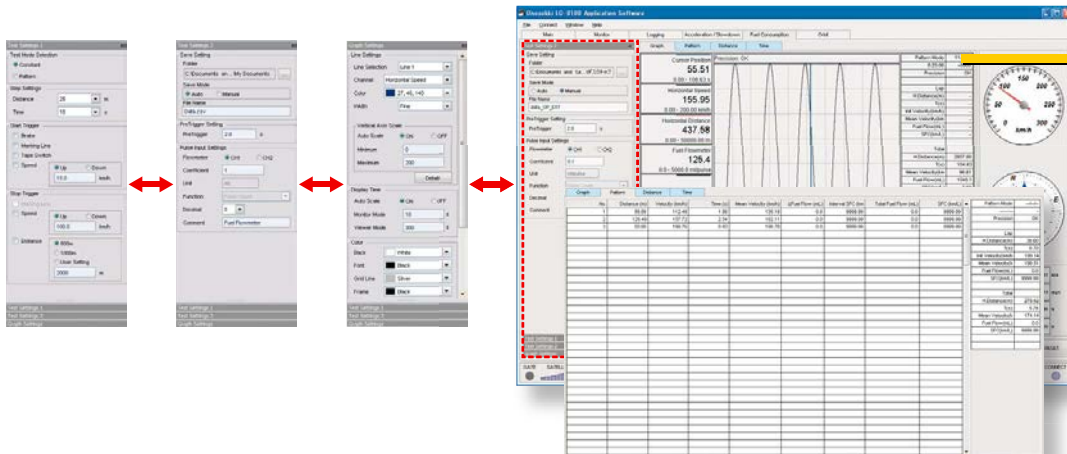
MFDD Mode	11/04/14
Precision	OK
H.Distance(m)	106.31
T(s)	6.48
Ini.Velocity(km/h)	148.45
Max.Velocity(km/h)	148.45
Min.Velocity(km/h)	0.08
V.T(m/s²)	6.36
D.T(m/s²)	5.06
V.D(m/s²)	8.00
MFDD(-)	8.094
Vb(km/h)	118.74
Ve(km/h)	14.74
Sb(m)	37.75
Se(m)	103.92

タブ切替で、速度ベース帳票、距離ベース帳票、時間ベース帳票に切替えて表示、記録が可能

試験終了後、右上帳票には試験結果、計算結果が表示

LC-0832 燃費試験ソフト 燃料流量計のパルスから燃費計測を実行

- DF-210B 車載型流量計のパルス出力を外部入力ユニット LC-0810 に入力することにより、LC- 5200 速度計と同様の"F-CONST*1"試験、"F-PATRN*1"試験が可能
- 燃料消費量・燃料消費率・累積燃料消費量などの計算、表示が可能
- D-STEP・T-STEP 方式*2のデータ出力が可能



Constant Mode	11/6/9
6:00:34	+0900
Precision	OK
Total	
H.Distance(m)	1000.00
Time(s)	60.44
Init.Velocity(km/h)	55.32
Mean Velocity(km/h)	59.57
Fuel Flow(mL)	72.5
Fuel Economy(k)	13.79

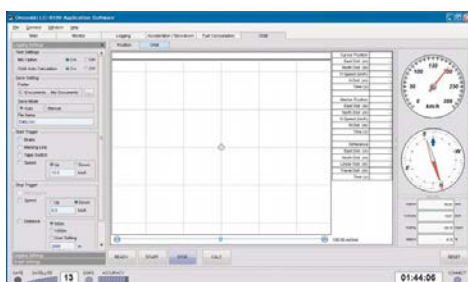
タブ切替で、距離ベース帳票、時間ベース帳票、パターン帳票に切替えて表示、記録が可能

試験終了後、右上帳票には試験結果、計算結果が表示

- *1: F-CONSTは、燃料流量ベースに、その他の速度、距離データを系列表記
F-PATRNとは、STARTトリガから次のトリガまでの走行データを複数計測する走行モード
- *2: D-STEPは、D(距離)をベースにV(速度)・T(時間)データを系列表記
T-STEPは、T(時間)をベースにV(速度)・D(距離)データを系列表記

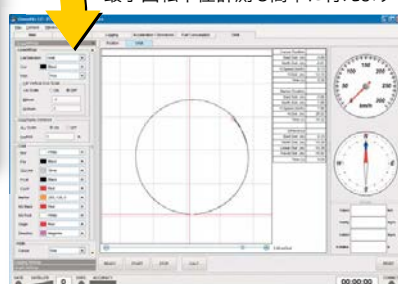
LC-0833 軌道表示ソフト 走行軌跡を方向と移動距離でトレース

- 車両の走行軌道の表示
- 制動試験時の走行軌跡測定に使用可能
- 最小回転半径計測に使用可能

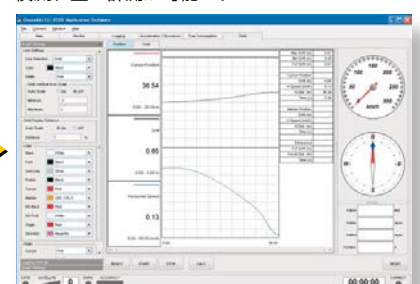


画面上方を北として車両の軌跡をプロットします

最小回転半径計測も簡単に行えます



計測終了後に走行軌跡と速度を上下に分けて表示
横流れ量の計測が可能です



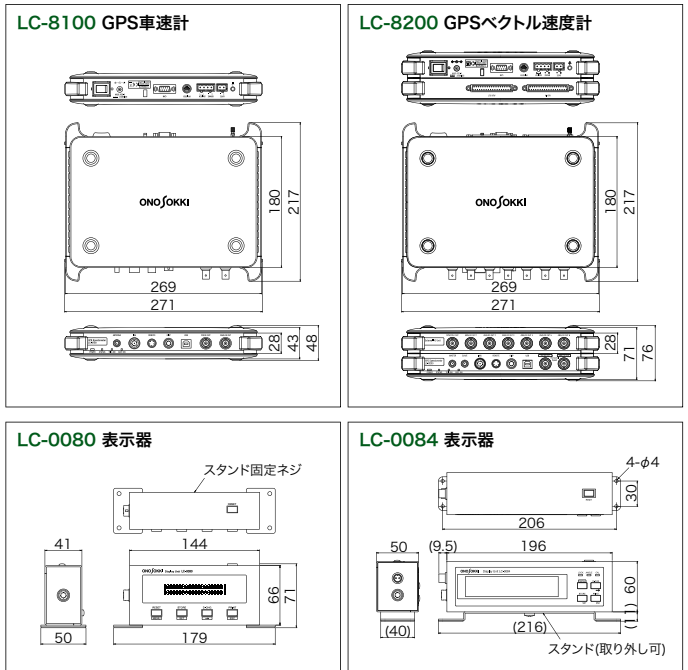
	LC-8100	GPS車速計	LC-8200	GPSベクトル速度計
水平速度	測定範囲	0.1~500.0 km/h		
	精度	±0.1 km/h※1		
水平距離	精度	±0.05 %※2		
直進速度	測定範囲	—	—500.0~500.0 km/h	
	精度	—	±0.2 km/h※3	
直進距離	精度	—	±0.10 %※4	
横速度	測定範囲	—	—20.0~20.0 m/s	
	精度	—	±0.08 m/s※5	
横距離	精度	—	±0.15 %※6	
横すべり角	測定範囲	—	—25.0~+25.0°	
	参考精度	—	0.15°RMS※7	
ヨー角	測定範囲	—	—180.0~+180.0°	
	参考精度	—	±0.1°RMS※8	
車両姿勢角	測定範囲	—	—180.0~+180.0°	
	参考精度	—	±0.1°RMS※8	
X,Y,Z加速度	測定範囲	—98.0~98.0 m/s ² ※9		
	直線性	±0.2 % / FS (参考精度)※9		
X,Y,Z角速度	測定範囲	—150.0~150.0°/s※9		
	精度	±0.1 % / FS (参考精度)※9		
アナログ (速度)	電圧範囲	0~10 V / 0~500 km/h		
出力部	直線性	±0.2 % / FS		
出力部	出力遅れ	5 ms以内		
パルス (距離)	分解能	1.5, 10 mm/P 切替可能		
出力部	レベル	TTL		
任意アナログ 項目	—	—	水平速度、直進速度、横速度、垂直速度、衛星数、進行方位、北方向速度、東方向速度、横すべり角、ヨー角、ピッチ角、ロール角、IMU座標軸XYZ加速度、IMU座標軸XYZ角速度、勾配角、衛星ロストフラグ、車両座標軸XYZ加速度、車両座標軸XYZ角速度、車両姿勢角より16chを選択	
出力	出力電圧	—	—10.0~10.0 V (PCソフトにて変更可能)	
	直線性	—	±0.5 % / FS	
外部シンクロ 出力	遅れ時間	—	5 ms以内	
出力	出力レベル	—	矩形波パルス出力: Hi 5±0.5 V, Lo 0.5 V 以下	
	出力周波数	—	100 Hz	
アナログ入力	— (LC-0810 にて 対応可)	—	8ch (BNC×4、D-Sub15pin×1)、入力電圧: ±10 V / ±20 V	
パルス入力	— (LC-0810 にて 対応可)	—	2ch (BNC×2)、入力: TTL、パルス変換機能: パルスカウント / 周波数 / デューティ から選択可	
電源出力	— (LC-0810 にて 対応可)	—	DC12 ± 2 V (約4 VA 以内) ×1ch	
外部リリガ入出力	入力: スタート、ストップ信号 (無電圧接点・有電圧接点) 出力: ゲート信号	—	—	
PCインターフェース	—	—	USB2.0	
一般仕様	使用電源	DC 9~32 V / AC100~240 V (ACアダプタ使用: オプション)	—	
	消費電力	最大 30 VA	—	
	使用温度範囲	0~50 °C	—	
	保存温度範囲	—10~60 °C	—	
付属品	アンテナ (LC-0720)、表示器 (LC-0080)、リモートボックス (LC-0083)、IMU (LC-0081) 及び各種ケーブル、DC電源ケーブル、USBケーブル、PC標準ソフトウェア、IMU固定治具	—	アンテナ (LC-0086) X 2、表示器 (LC-0084)、リモートボックス (LC-0083)、IMU慣性計測ユニット (LC-0085) 及び各種ケーブル、DC電源ケーブル、USBケーブル、PC標準ソフトウェア、アンテナ&IMU設置用治具、拡張ロギングソフト (LC-0830)	
外形寸法 (重量)	271(W)×217(D)×48(H) mm (約1.4 kg)	—	271(W)×217(D)×76(H) mm (約2.2 kg)	
リモート ボックス	型名	LC-0083	—	
	機能	試験開始・終了の指令、表示部のクリア	—	
	SW	START、STOP、RESET、SELECT	—	
	外形寸法 (重量)	45(W)×20(D)×115(H) mm (約100 g)	—	
表示器	型名	LC-0080	LC-0084	
	表示方法	—	—	
	機能	表示設定、試験開始・終了の指令、メモリ指令	—	
		速度、距離、衛星捕捉情報の表示、簡易試験結果の表示	—	
		1段 / 2段表示切替等表示モード設定可	—	
		オプションであるDPU-414プリンタへの出力指令	—	
IMU	外形寸法 (重量)	約179(W)×50(D)×71(H) mm (約300 g)	約216(W)×50(D)×71(H) mm (約450 g)	
慣性計測 ユニット	型名	LC-0081	LC-0085	
	加速度 直線性	—	0.1 % / FS (参考精度)	
	測定範囲	—	±150°/s (参考精度)	
	角度 直線性	—	0.2 % / FS (参考精度)	
	測定範囲	—	±98 m/s ² (参考精度)	
	ケーブル	2.5 m	5 m	
	保護等級	—	IP43	
	外形寸法 (重量)	79(W)×79(D)×38.5(H) mm (約250 g)	79(W)×79(D)×41(H) mm (約250 g マグネット装着時 約500 g)	
外部入力 ユニット	型名	LC-0810 (オプション)	—	
	アナログ入力	8ch (BNC×4、D-Sub15pin×1)、入力電圧: ±10 V / ±20 V	—※10	
	パルス入力	2ch (BNC×2)、入力: TTL、パルス変換機能: パルスカウント / 周波数 / デューティ から選択可	—※10	
	コネクタ	D-Sub15pin、BNC X 6	—	
	電源出力	DC12 ± 2 V (約4 VA 以内) ×1ch	—※10	
	外形寸法 (重量)	271(W)×217(D)×48(H) mm	—	

	LC-8100	GPS車速計	LC-8200	GPSベクトル速度計
CAN出力	型名	LC-0811 (オプション)	—	—
	規格	Ver.2.0B 準拠	—	—
	データ	ひとつの1D内に速度、距離、衛星などの情報を集約。(1Dは任意設定可能)	—	—
	付属品	D-Sub9 pin コネクタ	—	—
アンテナ	型名	LC-0720	LC-0086	
	ケーブル長	5 m	5 m	
	使用温度範囲	—40~85 °C	—40~70 °C	
	保護等級	—	IP43	
	外形寸法 (重量)	約31(W)×36(D)×12(H) mm (約100 g)	約φ180×70H mm (約900 g)	
コネクタ	入力 型名	—	LC-0815 (オプション)	
ボックス	コネクタ	—	BNC×16、D-Sub37pin×1	
	出力 型名	—	LC-0819 (オプション)	
	コネクタ	—	BNC×16、D-Sub37pin×1	
	外形寸法 (重量)	—	約230(W)×100(D)×28(H) mm (約750 g)	
その他	オプション	シガーソケット用電源ケーブル (LC-0730)、フロントガラス取付けアタッチメント (LC-0740)、キャリングケース (LC-0813)、デジタルプリンタ (DPU-414)、テブススイッチ	シガーソケット用電源ケーブル (LC-0730)、キャリングケース (LC-0814)、デジタルプリンタ (DPU-414)、テブススイッチ	
パソコン動作推奨 環境	OS: Windows® XP (SP3) / 7 [32 bit]、メモリ: 1 GB以上、HDD: 80 GB以上	—	—	
	CPU: Intel Core 2 Duo/2 GHz以上、USB: 1ポート以上	—	—	
	パソコン動作環境にて画面解像度: XGA (1024 x 768) 以上	—	—	

※1 水平速度 30 km/h 以上 衛星捕捉数7個以上での精度。水平速度 30 km/h 以下 衛星捕捉数7個以上では、±0.3 km/h。
※2 測定距離 300 m で、水平速度 30 km/h 以上 衛星捕捉数7個以上での精度。測定距離 300 m で、水平速度 30 km/h 以下 衛星捕捉数7個以上では、±0.3%。衛星捕捉数7個以下で マルチバスが無い場合、±0.5 %。
※3 アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星4個以上時の場合、±0.8 km/h。
※4 アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星4個以上時の場合、±0.70 %
※5 アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星4個以上時の場合、±0.20 m/s
※6 アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、水平速度 100 km/h の時 衛星4個以上時の場合、±0.65 %
※7 アンテナ間距離 2 m、水平速度 30 km/h 以上、衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、水平速度 30 km/h 以上、衛星4個以上時の場合、0.30°RMS
※8 アンテナ間距離 2 m、衛星7個以上時の精度。
アンテナ間距離 2 m、衛星4個以上時の場合、±0.2°RMS
※9 LC-8100 ではオプションです。
※10 LC-8200 では標準機能。

外観図

(単位: mm)



※Microsoft® Windows®は米国Microsoft Corporationの米国およびその他の国における登録商標です。その他記載されている会社名、製品名は各社の商標または登録商標です。

お客様へのお願い 当社製品 (役務を含む) を輸出または国外へ持出す際の注意について
当社製品 (役務を含む) を輸出または国外へ持出す場合は、外為法 (外国為替及び外国貿易法) の規定により、リスト規制該当品であれば、経済産業大臣へ輸出許可申請の手続きを行ってください。また非該当品であれば、通関上何らかの書類が必要となります。尚、非該当品であってもキャッチオール規制に該当する場合は、経済産業大臣へ輸出許可申請が必要となります。お問合せは、当社の最寄りの営業所または当社総務法務課 (電話045-476-9707) までご連絡ください。

●記載事項は変更になる場合がありますので、ご注文の際はご確認ください。

注意 ●機器を正しく安全にお使いいただくために、ご使用前に必ず「取扱説明書」をよくお読みください。

●代理店・販売店

株式会社 小野測器

〒222-8507 神奈川県横浜市港北区新横浜3-9-3 TEL.(045)935-3888

お客様相談室 ☎ フリーダイヤル 0120-388841
受付時間: 9:00~12:00 / 13:00~18:00 (土・日・祝日を除く)

北 関東 (028) 684-2400 浜 松 (053) 462-5611 広 島 (082) 246-1777
埼 玉 (048) 474-8311 ト ョ 市 (0565) 31-1779 九 州 (092) 432-2335
首都圏 (045) 935-3838 中 部 (052) 701-6156 海 外 (045) 935-3918
沼 津 (055) 988-3738 関 西 (06) 6386-3141

ホームページアドレス | <http://www.onosokki.co.jp/>
E-mail アドレス | webinfo@onosokki.co.jp

